

# Datenstrukturen und Algorithmen

## Vorlesung 5: Rekursionsgleichungen (K4)

Joost-Pieter Katoen

Lehrstuhl für Informatik 2  
Software Modeling and Verification Group

<http://www-i2.rwth-aachen.de/i2/dsal10/>

30. April 2010,  Königinnentag



# Übersicht

## 1 Binäre Suche

- Was ist binäre Suche?
- Worst-Case Analyse von Binärer Suche

## 2 Rekursionsgleichungen

- Fibonacci-Zahlen
- Ermittlung von Rekursionsgleichungen

## 3 Lösen von Rekursionsgleichungen

- Die Substitutionsmethode
- Rekursionsbäume
- Die Mastermethode (nächste Vorlesung)

## Übersicht

### 1 Binäre Suche

- Was ist binäre Suche?
- Worst-Case Analyse von Binärer Suche

### 2 Rekursionsgleichungen

- Fibonacci-Zahlen
- Ermittlung von Rekursionsgleichungen

### 3 Lösen von Rekursionsgleichungen

- Die Substitutionsmethode
- Rekursionsbäume
- Die Mastermethode (nächste Vorlesung)

## Binäre Suche

### Suchen in einem sortierten Array

Eingabe: *Sortiertes* Array E mit n Einträgen, und das gesuchte Element K.

Ausgabe: Ist K in E enthalten?

### Idee

Da E sortiert ist, können wir das gesuchte Element K schneller suchen.

Liegt K nicht in der Mitte von E, dann:

- suche in der linken Hälfte von E, falls  $K < E[mid]$
- suche in der rechten Hälfte von E, falls  $K > E[mid]$

### Fazit:

Wir *halbieren* den Suchraum in jedem Durchlauf.

## Binäre Suche – Beispiel

## Binäre Suche – Analyse

### Lemma

Sei  $r \in \mathbb{R}$  und  $n \in \mathbb{N}$ . Dann gilt:

1.  $\lfloor r + n \rfloor = \lfloor r \rfloor + n$
2.  $\lceil r + n \rceil = \lceil r \rceil + n$
3.  $\lfloor -r \rfloor = -\lceil r \rceil$

## Binäre Suche

---

```

1 bool binSearch(int E[], int n, int K) {
2     int left = 0, right = n - 1;
3     while (left <= right) {
4         int mid = floor((left + right) / 2); // runde ab
5         if (E[mid] == K) { return true; }
6         if (E[mid] > K) { right = mid - 1; }
7         if (E[mid] < K) { left = mid + 1; }
8     }
9     return false;
10 }
```

---

## Binäre Suche – Analyse

Abkürzungen:  $m = \text{mid}$ ,  $r = \text{right}$ ,  $l = \text{left}$

### Größe des undurchsuchten Arrays

Im nächsten Durchlauf ist die Größe des Arrays  $m - l$  oder  $r - m$ .

Hierbei ist  $m = \lfloor (l + r)/2 \rfloor$ .

Die neue Größe ist also:

- $m - l = \lfloor (l + r)/2 \rfloor - l = \lfloor (r - l)/2 \rfloor = \lfloor (n - 1)/2 \rfloor$   
oder
- $r - m = r - \lfloor (l + r)/2 \rfloor = \lceil (r - l)/2 \rceil = \lceil (n - 1)/2 \rceil$

Im schlimmsten Fall ist die neue Größe des Arrays also:

$$\lceil (n - 1)/2 \rceil$$

## Rekursionsgleichung für Binäre Suche

Sei  $S(n)$  die maximale Anzahl der Schleifendurchläufe bei einer erfolglosen Suche.

Wir erhalten die Rekursionsgleichung:

$$S(n) = \begin{cases} 0 & \text{falls } n = 0 \\ 1 + S(\lceil (n-1)/2 \rceil) & \text{falls } n > 0 \end{cases}$$

Die ersten Werte sind:

$n$	0	1	2	3	4	5	6	7	8
$S(n)$	0	1	2	2	3	3	3	3	4

Wir suchen eine geschlossene Formel für  $S(n)$

## Binäre Suche – Analyse

$n$	0	1	2	3	4	5	6	7	8
$S(n)$	0	1	2	2	3	3	3	3	4

Vermutung:  $S(2^k) = 1 + S(2^{k-1})$ .

$S(n)$  steigt monoton, also  $S(n) = k$  falls  $2^{k-1} \leq n < 2^k$ .

Oder: falls  $k-1 \leq \log n < k$ .

Dann ist  $S(n) = \lfloor \log n \rfloor + 1$ .

## Lösen der Rekursionsgleichung

Betrachte den Spezialfall  $n = 2^k - 1$ .

Da die maximale Größe des Arrays  $\lceil (n-1)/2 \rceil$  ist, leiten wir her:

$$\left\lceil \frac{(2^k - 1) - 1}{2} \right\rceil = \left\lceil \frac{2^k - 2}{2} \right\rceil = \lceil 2^{k-1} - 1 \rceil = 2^{k-1} - 1.$$

Daher gilt für  $k > 0$  nach der Definition  $S(n) = 1 + S(\lceil (n-1)/2 \rceil)$ , dass:

$$S(2^k - 1) = 1 + S(2^{k-1} - 1) \quad \text{und damit } S(2^k - 1) = k + \underbrace{S(2^0 - 1)}_{=0} = k.$$

## Binäre Suche – Analyse

Wir vermuten  $S(n) = \lfloor \log n \rfloor + 1$  für  $n > 0$

Induktion über  $n$ :

Basis:  $S(1) = 1 = \lfloor \log 1 \rfloor + 1$

Induktionsschritt: Sei  $n > 1$ . Dann:

$$S(n) = 1 + S(\lceil (n-1)/2 \rceil) = 1 + \lfloor \log \lceil (n-1)/2 \rceil \rfloor + 1$$

Man kann zeigen (Hausaufgabe):  $\lfloor \log \lceil (n-1)/2 \rceil \rfloor + 1 = \lfloor \log n \rfloor$ .

Damit:  $S(n) = \lfloor \log n \rfloor + 1$  für  $n > 0$ .

## Binäre Suche – Analyse

### Theorem

Die Worst Case Zeitkomplexität der binären Suche ist  $W(n) = \lfloor \log n \rfloor + 1$ .

## Vergleich der Suchalgorithmen

Algorithmus	Zeitkomplexität	Vorteil	Nachteil
Lineare Suche	$O(n)$	einfach	langsam
Bilineare Suche	$O(n)$	einfach / elegant	langsam
Binäre Suche	$O(\log n)$	schnell  ( $O(n \cdot \log n)$ Initialisierungsaufwand)	sortiertes Array

## Übersicht

### 1 Binäre Suche

- Was ist binäre Suche?
- Worst-Case Analyse von Binärer Suche

### 2 Rekursionsgleichungen

- Fibonacci-Zahlen
- Ermittlung von Rekursionsgleichungen

### 3 Lösen von Rekursionsgleichungen

- Die Substitutionsmethode
- Rekursionsbäume
- Die Mastermethode (nächste Vorlesung)

## Rekursionsgleichungen

### Rekursionsgleichung

Für rekursive Algorithmen wird die Laufzeit meistens durch **Rekursionsgleichungen** beschrieben.

Eine **Rekursionsgleichung** ist eine Gleichung oder eine Ungleichung, die eine Funktion durch ihre eigenen Funktionswerte für kleinere Eingaben beschreibt.

### Beispiele

- |   |                                 |
|---|---------------------------------|
| ► $T(n) = T(n-1) + 1$                   | Lineare Suche                   |
| ► $T(n) = T(\lceil (n-1)/2 \rceil) + 1$ | Binäre Suche                    |
| ► $T(n) = T(n-1) + n - 1$               | Bubblesort                      |
| ► $T(n) = 2 \cdot T(n/2) + n - 1$       | Mergesort                       |
| ► $T(n) = 7 \cdot T(n/2) + c \cdot n^2$ | Strassen's Matrixmultiplikation |

# Fibonacci-Zahlen

## Problem

Betrachte das Wachstum einer Kaninchenpopulation:

- ▶ Zu Beginn gibt es ein Paar geschlechtsreifer Kaninchen.
- ▶ Jedes neugeborene Paar wird im zweiten Lebensmonat geschlechtsreif.
- ▶ Jedes geschlechtsreife Paar wirft pro Monat ein weiteres Paar.
- ▶ Sie sterben nie und hören niemals auf.

## Lösung

Die Anzahl der Kaninchenpaare lässt sich wie folgt berechnen:

$$Fib(0) = 0$$

$$Fib(1) = 1$$

$$Fib(n+2) = Fib(n+1) + Fib(n) \quad \text{für } n \geq 0.$$

$n$	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	...
$Fib(n)$	0	1	1	2	3	5	8	13	21	34	...

# Analyse: Anwendung der „Substitutionsmethode“

## Problem

$$T_{fibRec}(0) = 0$$

$$T_{fibRec}(1) = 0$$

$$T_{fibRec}(n+2) = T_{fibRec}(n+1) + T_{fibRec}(n) + 3 \quad \text{für } n \geq 0.$$

## Lösung (mittels vollständiger Induktion)

$$T_{fibRec}(n) = 3 \cdot Fib(n+1) - 3.$$

## Fakt

$$2^{(n-2)/2} \leq Fib(n) \leq 2^{n-2} \quad \text{für } n > 1.$$

## Damit ergibt sich:

$$T_{fibRec}(n) \in \Theta(2^n), \text{ oft abgekürzt dargestellt als } fibRec(n) \in \Theta(2^n).$$

# Naiver, rekursiver Algorithmus

## Rekursiver Algorithmus

```
1 int fibRec(int n) {
2     if (n == 0 || n == 1) {
3         return n;
4     }
5     return fibRec(n - 1) + fibRec(n - 2);
6 }
```

Die zur Berechnung von  $fibRec(n)$  benötigte Anzahl arithmetischer Operationen  $T_{fibRec}(n)$  ist durch folgende [Rekursionsgleichung](#) gegeben:

$$T_{fibRec}(0) = 0$$

$$T_{fibRec}(1) = 0$$

$$T_{fibRec}(n+2) = T_{fibRec}(n+1) + T_{fibRec}(n) + 3 \quad \text{für } n \geq 0.$$

Zur Ermittlung der Zeitkomplexitätsklasse von  $fibRec$  [löst](#) man diese Gleichung.

# Ein iterativer Algorithmus

## Iterativer Algorithmus

```
1 int fibIter(int n) {
2     int f[n];
3     f[0] = 0; f[1] = 1;
4     for (int i = 2; i <= n; i++) {
5         f[i] = f[i-1] + f[i-2];
6     }
7     return f[n];
8 }
```

Die benötigte Anzahl arithmetischer Operationen  $T_{fibIter}(n)$  ist:

$$T_{fibIter}(0) = 0 \quad \text{und} \quad T_{fibIter}(1) = 0$$

$$T_{fibIter}(n+2) = 3 \cdot (n+1) \quad \text{für } n \geq 0.$$

## Damit ergibt sich:

$$T_{fibIter}(n) \in \Theta(n), \text{ oder als Kurzschreibweise } fibIter(n) \in \Theta(n).$$

## Ein iterativer Algorithmus (2)

Jedoch: der fibIter Algorithmus hat eine Speicherkomplexität in  $\Theta(n)$ .

Beobachtung: jeder Durchlauf "benutzt" nur die Werte  $f[i-1]$  und  $f[i-2]$ .

Zwei Variablen reichen also aus, um diese Werte zu speichern.

### Iterativer Algorithmus

```

1 int fibIter2(int n) {
2     int a = 0; int b = 1;
3     for (int i = 2; i <= n; i++) {
4         c = a + b;
5         a = b;
6         b = c;
7     }
8     return b;
9 }
```

Der fibIter2 Algorithmus hat eine Speicherkomplexität in  $\Theta(1)$  und  $T_{fibIter2}(n) \in \Theta(n)$ .

## Praktische Konsequenzen

### Beispiel

Größte lösbarer Eingabelänge für angenommene 1 µs pro Operation:

Verfügbare Zeit	Rekursiv	Iterativ	Matrix
1 ms	14	$500$	$10^{12}$
1 s	28	$5 \cdot 10^5$	$10^{12\,000}$
1 m	37	$3 \cdot 10^7$	$10^{700\,000}$
1 h	45	$1,8 \cdot 10^9$	$10^{10^6}$

Lösbarer Eingabelänge

Vereinfachende Annahmen:

- ▶ Nur arithmetische Operationen wurden berücksichtigt.
- ▶ Die Laufzeit der arithmetischen Operationen ist fix, also nicht von ihren jeweiligen Argumenten unabhängig.

## Ein Matrixpotenz-Algorithmus

### Matrixdarstellung der Fibonacci-Zahlen

Es gilt für  $n > 0$ :

$$\begin{pmatrix} Fib(n+2) \\ Fib(n+1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} Fib(n+1) \\ Fib(n) \end{pmatrix}$$

Damit lässt sich  $Fib(n+2)$  durch Matrixpotenzierung berechnen:

$$\begin{pmatrix} Fib(n+2) \\ Fib(n+1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}^2 \cdot \begin{pmatrix} Fib(n) \\ Fib(n-1) \end{pmatrix} = \dots = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}^n \cdot \begin{pmatrix} Fib(2) \\ Fib(1) \end{pmatrix}$$

- ▶ Wie können wir Matrixpotenzen effizient berechnen?
- ▶ Dies betrachten wir hier nicht ins Detail; geht in  $\Theta(\log n)$

## Rekursionsgleichungen von Programmcode ableiten

### Rekursionsgleichung im Worst-Case

Zur Ermittlung der Worst-Case Laufzeit  $T(n)$  zerlegen wir das Programm:

- ▶ Die Kosten aufeinanderfolgender Blöcke werden **addiert**.
- ▶ Von alternativen Blöcken wird das **Maximum** genommen.
- ▶ Beim Aufruf von Unterprogrammen (etwa `sub1()`) wird  $T_{sub1}(f(n))$  genommen, wobei  $f(n)$  die Länge der Parameter beim Funktionsaufruf —abhängig von der Eingabelänge  $n$  des Programms— ist.
- ▶ Rekursive Aufrufe werden mit  $T(g(n))$  veranschlagt;  $g(n)$  gibt wieder die von  $n$  abgeleitete Länge der Aufrufparameter an.

# Übersicht

## 1 Binäre Suche

- Was ist binäre Suche?
- Worst-Case Analyse von Binärer Suche

## 2 Rekursionsgleichungen

- Fibonacci-Zahlen
- Ermittlung von Rekursionsgleichungen

## 3 Lösen von Rekursionsgleichungen

- Die Substitutionsmethode
- Rekursionsbäume
- Die Mastermethode (nächste Vorlesung)

## Einfache Fälle

Für einfache Fälle gibt es **geschlossenen** Lösungen, z. B. für  $k, c \in \mathbb{N}$ :

$$T(0) = k$$

$$T(n+1) = c \cdot T(n) \quad \text{für } n \geq 0$$

hat die eindeutige Lösung  $T(n) = c^n \cdot k$ .

Und die Rekursionsgleichung:

$$T(0) = k$$

$$T(n+1) = T(n) + f(n) \quad \text{für } n \geq 0$$

hat die eindeutige Lösung  $T(n) = T(0) + \sum_{i=1}^n f(i)$ .

Bei der Zeitkomplexitätsanalyse treten solche Fälle jedoch **selten** auf.

## Einige Vereinfachungen

- Wenn wir Rekursionsgleichungen aufstellen und lösen, vernachlässigen wir häufig **das Runden** auf ganze Zahlen, z.B.:

$$T(n) = T(\lfloor n/2 \rfloor) + T(\lceil n/2 \rceil) + 3 \quad \text{wird} \quad T(n) = 2T(n/2) + 3.$$

- Manchmal wird angenommen, daß  $T(n)$  **für kleine  $n$  konstant ist** anstatt genau festzustellen was  $T(0)$  und  $T(1)$  ist. Also z.B.:

$$T(0) = c \text{ und } T(1) = c' \quad \text{statt} \quad T(0) = 4 \text{ und } T(1) = 7.$$

- Wir nehmen an, dass die Funktionen nur **ganzzahlige** Argumente haben, z.B.:

$$T(n) = T(\sqrt{n}) + n \quad \text{bedeutet} \quad T(n) = T(\lfloor \sqrt{n} \rfloor) + n.$$

- Grund:** die Lösung wird typischerweise nur um einen konstanten Faktor verändert, aber **der Wachstumgrad** bleibt unverändert.

## Allgemeine Format der Rekursionsgleichung

Im allgemeinen Fall – **der hier häufig auftritt** – gibt es keine geschlossene Lösung.

Der typischer Fall sieht folgendermaßen aus:

$$T(n) = b \cdot T\left(\frac{n}{c}\right) + f(n)$$

wobei  $b > 0$ ,  $c > 1$  gilt und  $f(n)$  eine gegebene Funktion ist.

## Intuition:

- Das zu analysierende Problem teilt sich jeweils in  **$b$  Teilprobleme** auf
- Jedes dieser Teilprobleme hat **die Größe  $\frac{n}{c}$**
- Die **Kosten** für das Aufteilen eines Problems und Kombinieren der Teillösungen sind  $f(n)$ .

# Die Substitutionsmethode

## Substitutionsmethode

Die Substitutionsmethode besteht aus zwei Schritten:

1. Rate die Form der Lösung, durch z.B.:
  - Scharfes Hinsehen, kurze Eingaben ausprobieren und einsetzen
  - Betrachtung des Rekursionsbaums
2. Vollständige Induktion um die Konstanten zu finden und zu zeigen, dass die Lösung funktioniert.

## Einige Hinweise

- diese Methode ist sehr leistungsfähig, aber
- kann nur angewendet werden in den Fällen in denen es relativ einfach ist, die Form der Lösung zu erraten.

# Die Substitutionsmethode: Beispiel

## Beispiel

$T(n) = 2 \cdot T(n/2) + n$  für  $n > 1$ , und  $T(1) = 1$

$$\begin{aligned}
 T(n) &= 2 \cdot T(n/2) + n && | \text{ Induktionshypothese} \\
 &\leq 2(c \cdot n/2 \cdot \log n/2) + n \\
 &= c \cdot n \cdot \log n/2 + n && | \text{ log-Rechnung: } (\log \equiv \log_2) \\
 &= c \cdot n \cdot \log n - c \cdot n \cdot \log 2 + n \\
 &\leq c \cdot n \cdot \log n - c \cdot n + n && | \text{ mit } c > 1 \text{ folgt sofort:} \\
 &\leq c \cdot n \cdot \log n
 \end{aligned}$$

# Die Substitutionsmethode: Beispiel

## Beispiel

Betrachte folgende Rekursionsgleichung:

$$\begin{aligned}
 T(1) &= 1 \\
 T(n) &= 2 \cdot T(n/2) + n \quad \text{für } n > 1.
 \end{aligned}$$

- Wir vermuten als Lösung  $T(n) \in O(n \cdot \log n)$ .
- Dazu müssen wir  $T(n) \leq c \cdot n \cdot \log n$  zeigen, für geeignete  $c > 0$ .
- Bestimme ob für eine geeignete  $n_0$ , für  $n \geq n_0$ ,  $T(n) \leq c \cdot n \cdot \log n$  gilt.
- Stelle fest, dass  $T(1) = 1 \leq c \cdot 1 \cdot \log 1 = 0$  **verletzt** ist.
- Es gilt:  $T(2) = 4 \leq c \cdot 2 \cdot \log 2$  und  $T(3) = 5 \leq c \cdot 3 \cdot \log 3$  für  $c > 1$
- **Überprüfe** dann durch Substitution und Induktion (s. nächste Folie)
- Damit gilt für jedes  $c > 1$  und  $n \geq n_0 > 1$ , dass  $T(n) \leq c \cdot n \cdot \log n$ .

# Die Substitutionsmethode: Feinheiten

## Einige wichtige Hinweise

1. Die asymptotische Schranke ist korrekt erraten, kann aber manchmal nicht mit der vollständigen Induktion bewiesen werden.  
Das Problem ist gewöhnlich, dass die Induktionsannahme **nicht streng genug** ist.
2. Manchmal ist eine Variablentransformation vernünftig um zu einer Lösung zu geraten:

## Die Substitutionsmethode: Variablentransformation

### Beispiel

$$T(n) = 2 \cdot T(\sqrt{n}) + \log n \text{ für } n > 0$$

$$T(n) = 2 \cdot T(\sqrt{n}) + \log n \quad | \text{ Variablentransformation } m = \log n$$

$$\Leftrightarrow T(2^m) = 2 \cdot T(2^{m/2}) + m \quad | \text{ Umbenennung } T(2^m) = S(m)$$

$$\Leftrightarrow S(m) = 2 \cdot S(m/2) + m \quad | \text{ Lösung vorheriges Beispiels}$$

$$\Leftrightarrow S(m) \leq c \cdot m \cdot \log m$$

$$\Leftrightarrow S(m) \in O(m \cdot \log m) \quad | \text{ } m = \log n$$

$$\Leftrightarrow T(n) \in O(\log n \cdot \log \log n)$$